



ADAPTIVE GREIFER









Maschinenbestückung



Montage



Qualitätstests

DER GREIFERFÜR KOLLABORATIVE ROBOTER ADAPTIVE GREIFER

- Plug & Play und einfach zu programmieren
- Perfekt für hochpräzise Bearbeitungs- und Montagaufgaben.
- Ergonomische Form für Handführung
- Für industrielle Anwendungen und raue Umgebungen gebaut
- Automatische Teileerkennung, Positionsrückmeldung und Teilevalidierung

SPEZIFIKATIONEN	HAND-E	HAND-E C10
Hub (einstellbar)	Ø 50 mm	Ø 40 mm
Schließkraft (pro Finger)	20 - 185 N	25 - 175 N
Greifkraft (gesamt)	40 - 370 N	40 - 525 N
Kraftpassung Traglast	7 kg	10 kg
Greifermasse	1 kg	1.5 kg
Positionsauflösung (Fingerkuppe)	0.2 mm	0.08mm (Ø 0.16mm)
Schließgeschwindigkeit (einstellbar)	20 - 150 mm/s	14 - 107 mm/s
Kommunikationsprotokoll	Modbus RTU (RS-485)	
Schutzart (IP)	IP67	

^{*} Alle angegebenen Spezifikationen dienen nur als Referenz. Siehe Benutzerhandbuch auf support.robotiq.com für offizielle Spezifikationen.

0 KG

TRAGLAST

IP67

5.000.000

ZYKLEN GARANTIE*

*Schließt Fingerspitzen aus

Die Hand-E-Greifer sind Plug & Play mit den folgenden Cobot-Marken:







M TECHMAN ROBOT

Unsere Greifer funktionieren auch mit allen Robotern über industrielle Kommunikationsprotokolle.





WAS KOMMT ALS NÄCHSTES?

Zugang zu den technischen Daten des adaptiven Greifers erhalten Sie unter **support.robotig.com**

Sprechen Sie mit dem Robotiq-Vertriebsteam: iss@robotiq.com | 1-888-ROBOTIQ

Platzieren Sie hier Ihre Kontaktinformationen



Aktualisiert Mai 2025 **robotig.com**