

您的实体 AI 推动者

具备实时触觉感知的坚固夹爪，
赋予机器人在真实世界中学习与行动所需的触感与控制能力。

自适应夹爪 可扩展、具备高性价比

- › 以 10% 的成本完成 90% 的任务（相较于拟人手臂）
- › 在不可预测的环境中依然稳定可靠
- › 经验证的坚固硬件
- › 可轻松集成至 AI 工作流



已部署
23,000+ 个夹爪



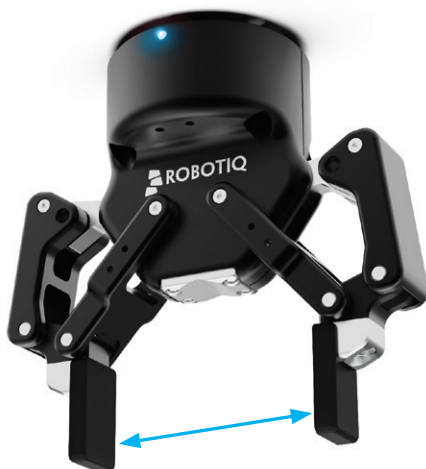
标准
通信协议



专利
包覆式夹持



高精度



85 mm 行程 (3.3 英寸)
5 kg 负载能力 (11 磅)

2F-85



140 mm 行程 (5.5 英寸)
2.5 kg 负载能力 (5.5 磅)

2F-140

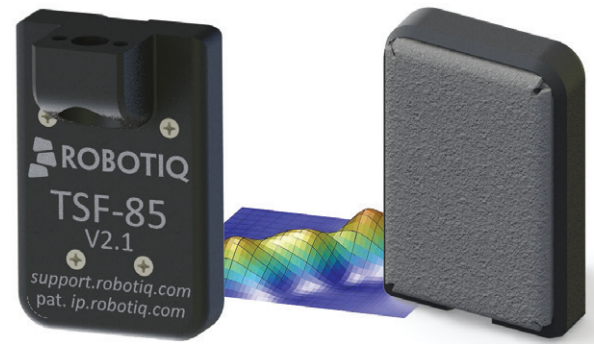


50 mm 行程 (2 英寸)
7 kg 负载能力 (15 磅)

HAND-E

触觉传感指尖 机器人所缺失的关键感知能力

- › 丰富的多模态数据
- › 压力感知与接触意识
- › 滑动检测的振动感知
- › 本体感知，实现手指方向的精准定位
- › 支持更优的抓取决策



TSF-85



28 个触觉单元



1000 Hz



ROS 2

力矩传感器 6 自由度

- › 高精度、高分辨率测量
- › 无磨损传感技术
- › 各轴向力与刚性一致



± 300 N



500% 过载能力



IP65

FT 300-S
力矩传感器



打造实体 AI 的未来？
欢迎联系 Robotiq 专家