

적응형 **그리퍼**



2F-85



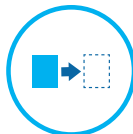
2F-140



머신 텐딩 (Machine Tending)



조립



픽 앤 플레이스 (Pick & Place)

사용이 간편함:

- 스트로크, 속도, 힘 조절이 가능한 간단한 프로그래밍
- 모든 그리퍼에 공통된 인터페이스 제공
- 협동로봇 디바이스에서 직접 프로그래밍 가능

높은 유연성:

- 최적의 물체 핸들링을 위한 맞춤형 핑거팁
- 듀얼 그리퍼 구성으로 사이클 타임 단축
- 감싸기 및 핀치 그립 모두 지원

빠른 설치:

- 플러그 앤 플레이 통합
- 안전하고 인체공학적이며 비용 효율적인 디자인
- 바로 생산에 투입 가능한 제품

신뢰성 높은 성능:

- 내구성이 뛰어나고 검증된 하드웨어
- 강력한 그립력과 적재 용량
- 부품 감지 기능 내장으로 안정적인 파지 확인

사양	2F-85	2F-140
스트로크 (조절 가능)	85 mm	140 mm
그립력 (조절 가능)	20 to 235 N	10 to 125 N
맞춤형 그립 적재량	5 kg	2.5 kg
마찰 그립 적재량	5 kg	2.5 kg
그리퍼 중량	0.9 kg	1 kg
위치결정도(핑거팁)	0.4 mm	0.6 mm
달기 속도 (조절 가능)	20 ~ 150 mm/s	30 ~ 250 mm/s
통신 프로토콜	Modbus RTU (RS-485)	
IP 등급	IP40	

* 모든 사양은 참조용입니다.
공식 사양은 support.robotiq.com 에서 사용자 메뉴얼을 참조하십시오.

다음 단계는?

2F-85 및 2F-140 그리퍼는 다음 협동로봇 브랜드와 Plug & Play 방식으로 호환됩니다:



저희 그리퍼는 산업용 통신 프로토콜을 통해 모든 로봇과도 연동이 가능합니다.

support.robotiq.com에서 더 자세한 사양을 확인하실 수 있습니다.

Robotiq 영업팀과 상담하세요
iss@robotiq.com | 1-888-ROBOTIQ

여기에 당신의 연락처를 입력해 주세요