



3핑거 로봇 그리퍼



손쉬운 사용

- 플러그 + 플레이
- UR+ 인증 제품
- 프로그래밍 소프트웨어 무료 제공

높은 활용성

- 4가지 파지 모드 구현
- 손가락 개별 제어 가능
- 어떠한 형상의 물체도 파지 가능

입증된 디자인

- 견고함과 신뢰성을 갖춘 디자인
- 금속 소재를 이용한 튼튼한 디자인
- 높은 가반하중



픽애플레이스



조립



검수



머신텐딩

생산성을 향상시킵니다.



완벽한 제어 구현 가능

안전한 파지를 위해 그리퍼의 속도, 파지력 그리고 위치 등을 조절할 수 있습니다.



광범위한 스트로크

최대 155MM 규격의 제품까지 파지 할 수 있는 넓은 스트로크를 가집니다.

사양	
스트로크(프로그래밍 가능)	155mm
파지력(프로그래밍 가능)	30~70N
폼핏 파지 가반하중	10kg
마찰 파지 가반하중	2.5kg
손가락 위치 반복성(손가락 파지)	0.05mm
닫기 속도(프로그래밍 가능)	22~110mm/s
그리퍼 중량	2.3kg
기본 통신 프로토콜	Modbus RTU(RS-485)
보조 통신 프로토콜 옵션	Modbus TCP, EtherNet/IP, PROFINET, EtherCAT, DeviceNet, CANopen**

* 모든 사양은 참조용입니다. 공식 사양은 support.robotiq.com의 사용자 매뉴얼을 참조하십시오.

** CANopen은 CiA의 등록상표입니다

제품 문의

3족 손가락형 로봇 그리퍼의 사양을
support.robotiq.com
에서 확인해 보세요

아래의 연락처로 문의하세요.
iss@robotiq.com
1-888-ROBOTIQ

연락 정보를 여기에 기입하세요.



2025년 04월 업데이트
robotiq.com