SOLUZIONE DI PALLETTIZZAZIONE

Una soluzione permanente per i tuoi problemi di personale

II ROI è stato una bomba. L'installazione più fluida che abbia mai visto in 28 anni II

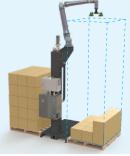
—Greg Thayer, VP, Cascade Coffee

AX Series

La Serie AX utilizza un settimo asse come sistema di trasferimento lineare per estendere la portata verticale del robot.

La Serie AX eccelle offrendo i tempi ciclo più rapidi e la massima estensione rispetto a qualsiasi altro sistema di
pallettizzazione comparabile—tutto in un ingombro ristretto.







PE Series

La Serie PE, è ideale per ambienti con poche variazioni di altezza pallet, ottimizza gli spazi ridotti montando i cobot su un piedistallo, garantendo alte prestazioni anche in aree ristrette.





Modello
Carico*
Portata
Produttività*
Altezza pallet*
Max larghezza pallet
Max profondità pallet
Num di pattern box
Compatibilità gripper
Ingombro

Software

	7 10 10 0	
	32 kg (70 lb)	
	10 cicli/min	
	2750 mm (108 in)	
let	1219 mm (48 in)	
llet	1219 mm (48 in)	
ОХ	Illimitati	
per	Tutti	
	> 2900 x 1766 mm EU > 131 x 69.5 in US	
	Robotiq Material Handling Copilot Software	
luttività a l'altarra dal pallat dipandana da di		

AX20		
23 kg (50 lb)		
10 cycles/min		
3000 mm (118 in)		
1219 mm (48 in)		
1219 mm (48 in)		
Illimitati		
Tutti		
> 2900 x 1766 mm EU > 131 x 69.5 in US		
Robotiq Material Handling Copilot Software		

AX10
11.5 kg (25 lb)
13 cicli/min
2750 mm (108 in)
1219 mm (48 in)
1219 mm (48 in)
Illimitati
Tutti
> 2700 x 1766 mm EU > 123 x 69.5 in US
Robotiq Material Handling Copilot Software
on il Configuratore Online di Rob

PE20	PE10
23 kg (50 lb)	11.5 kg (25 lb)
13 cicli/min	13 cicli/min
2150 mm (84 in)	1550 mm (60 in)
1219 mm (48 in)	800 mm (31 in)
1219 mm (48 in)	1219 mm (48 in)
Illimitati	Illimitati
Tutti	Tutti
> 2900 x 1766 mm EU > 131 x 69.5 in US	> 2700 x 1766 mm EU > 123 x 69.5 in US
Robotiq Material Handling Copilot Software	Robotiq Material Handling Copilot Software

^{*} La portata, la produttività e l'altezza del pallet dipendono da diversi fattori. Valuta rapidamente la fattibilità con il Configuratore Online di Robotig

Oltre 700 soluzioni di pallettizzazione Robotiq hanno migliorato la produttività di aziende in tutto il mondo.















PARLA CON UN ESPERTO



Prova Palletizing Fit Tool per trovare la soluzione su misura per le tue esigenze





1-888-Robotiq robotiq.com

CONFIGURA LA TUA SOLUZIONE IN 3 SEMPLICI STEP

La soluzione di pallettizzazione è progettata per rendere l'automazione accessibile, indipendentemente dal livello di conoscenza della robotica. Tutti gli operatori possono utilizzare e insegnare le SKU, senza rischi.

Creare un modello di pallet per generare e ottimizzare automaticamente tutte le traiettorie e i movimenti del robot. Il software memorizza centinaia di sequenze (SKU/pallet) per cambi formato più facili e veloci.

Find Conta Offset



INSERISCI LA **DIMENSIONE DEI PALLET** [년 2 4 요 전 **吹 🗓 📑** Command Graphics Variables Move 1 Robot Program **Palletizer** 2 ♥ ▼ Palletizer Waypoint Add before pallet Direction 'Refore pallet instructions' Wait Use the rq_is_left_pallet variable Set P ▼ Grip - Vacuum Grip (1) ♥ ▼ Release Halt Do not delete the rg has box v Front 1000 mm = rg has box≔rg is object dete Comment - Vacuum Release (1) 150 mm Height 'Use the rq is left pallet variable Pallet selection ☐ Pallet LEFT Use the rq_is_left_pallet variable Pallet RIGHT

Il lancio del nostro primo programma di pallettizzazione ha richiesto meno di 45 minuti.

— Tecnico di Alliora

Move

Waypoint

1 ▼ Robot Program

Add before pallet

- Vacuum Grip (1)

- Vacuum Release (1)

Add between laver

"Use the rq_is_left_pallet variable."

Do not delete the rg has box

Between layer instructions'

'After pallet instructions' Use the rq_is_left_pallet variab

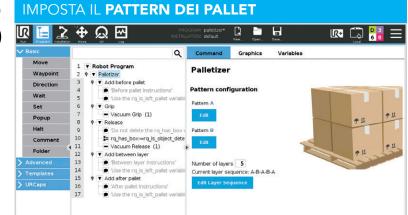
Use the rg is left pallet variab

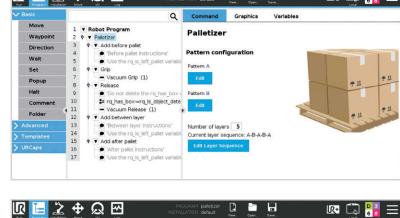
#= rq has box≔rq is object dete

2 ♥ ▼ Palletizer

P ▼ Grip

P ▼ Release





Palletizer

Pattern A editing

← 🗿 →

FRONT